

Un enfoque multi-objetivo para maximizar la diversidad



Pedro Casas-Martínez

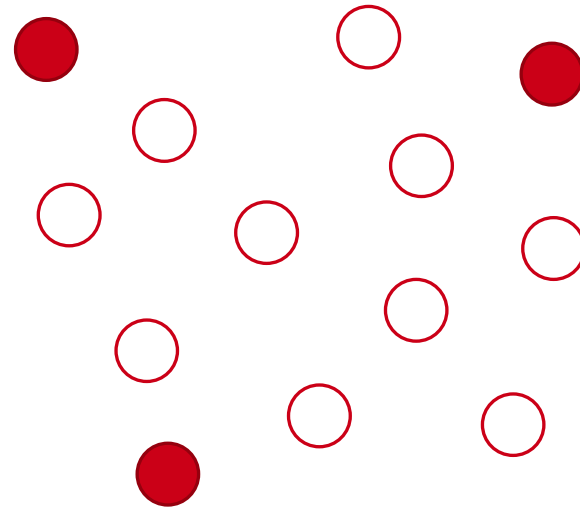
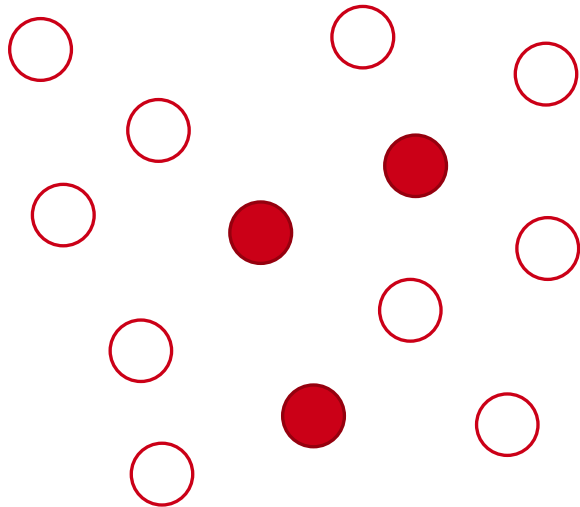
Alejandra Casado-Ceballos

Jesús Sánchez-Oro Calvo

Eduardo G. Pardo

Máxima diversidad

- Seleccionar un subconjunto de elementos de maximizando la distancia entre ellos.
 - Kuby, 1988



Máxima diversidad

- ¿Cuál es la mejor métrica?
 - Max-Sum, Max-Min, Min-Diff, etc.
- ¿Son equivalentes? ¿Hay algunas de ellas en conflicto?
- ¿Qué aporta cada métrica?



Propuesta

- Enfoque **multi-objetivo**
- Optimización de 5 de las métricas más extendidas de forma **simultánea**
 - Max-Sum, Max-Min, Max-MinSum, Min-Diff, Min-pCenter
 - Vera, K., et al. (2017)



Max-Sum Diversity

$$MSD(S) = \sum_{\substack{i,j \in S \\ i < j}} d_{ij}$$

- Maximizar la **suma** de distancias entre **seleccionados**



Max-Min Diversity

$$MMD(S) = \min_{\substack{i,j \in S \\ i < j}} d_{ij}$$

- La suma puede incluir dos elementos muy **cercanos** entre sí.
- Si la **distancia mínima** es alta, el resto será aún más alta.



Max-Min Sum Diversity

$$MMSD(S) = \min_{i \in S} \sum_{j \in (S \setminus \{i\})} d_{ij}$$

- Maximizar la **mínima suma** de cada seleccionado al resto.
- Intenta **agregar** características de las dos anteriores.



Min-Diff Diversity

$$MDD(S) = \max_{i \in S} \sum_{j \in (S \setminus \{i\})} d_{ij} - \min_{i \in S} \sum_{j \in (S \setminus \{i\})} d_{ij}$$

- En MMSD, puede que la **mínima** suma sea muy **pequeña** y el resto muy **grandes**.
- **Balanc**ear las diferencias.



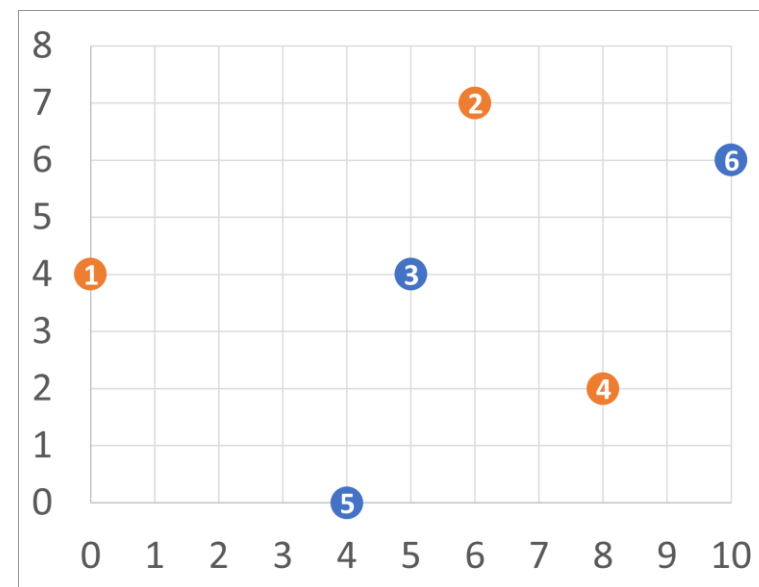
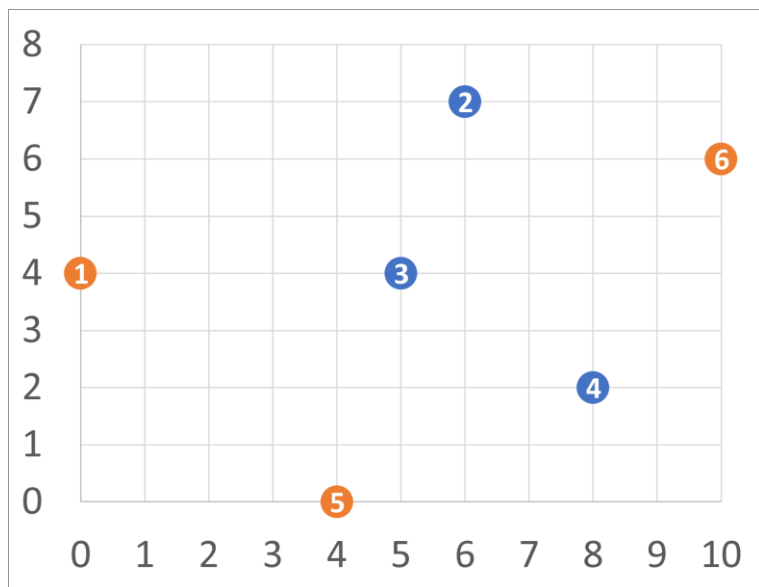
Min-pCenter Diversity

$$MPCD(S) = \max_{i \in (N \setminus S)} \left\{ \min_{j \in S} d_{ij} \right\}$$

- Los elementos **no seleccionados** deben acudir a los seleccionados (clientes).
- Trata de minimizar la máxima distancia entre cada no seleccionado y el seleccionado más cercano.



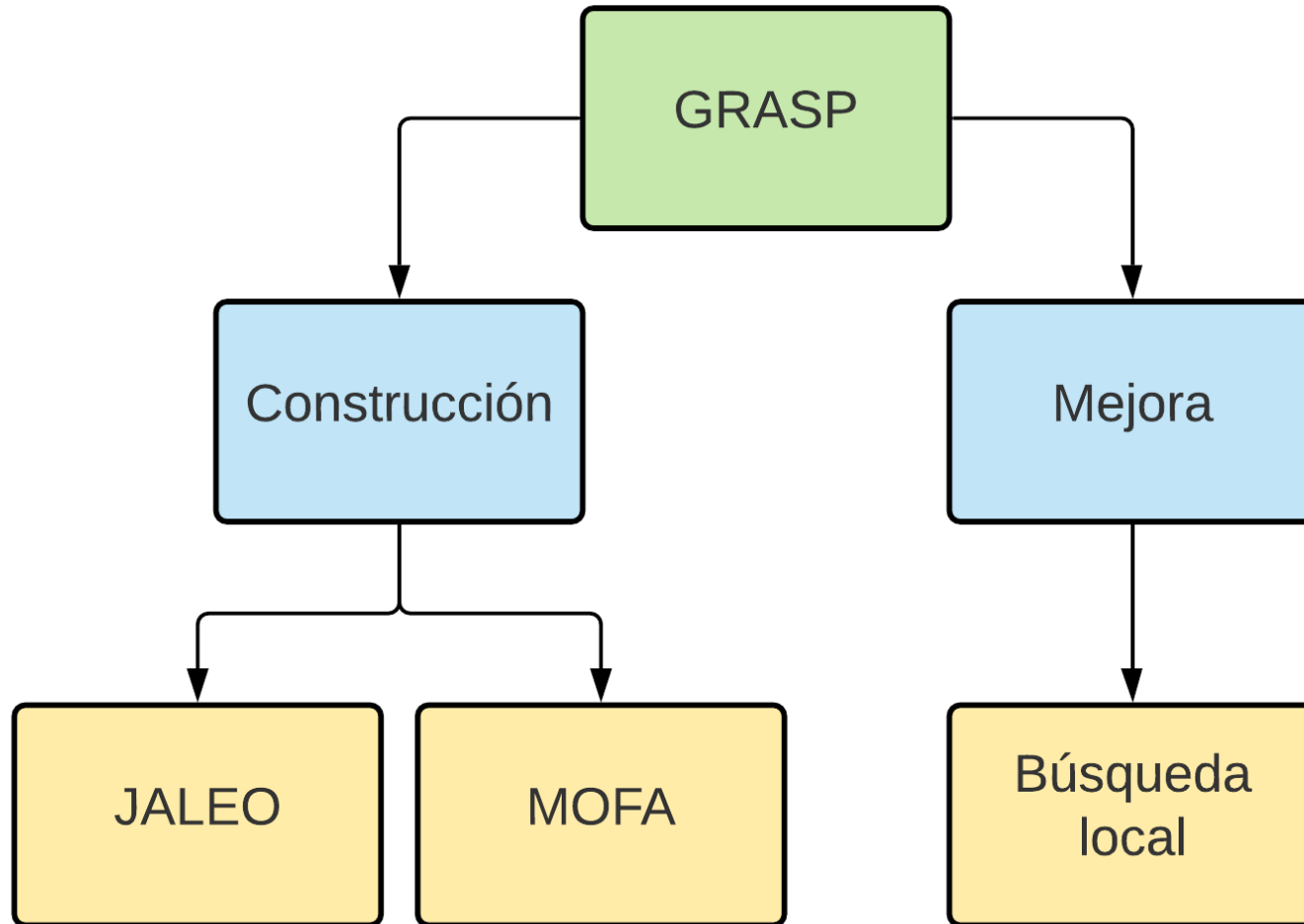
¿Es interesante el enfoque multi-objetivo?



Solución	MSD	MMD	MMSD	MDD	MPCD
S_1	20.34	5.39	12.09	2.86	4.47
S_2	24.34	5.66	14.14	4.54	4.47



Propuesta algorítmica



Construcción

Algorithm 1 GRASP Constructive(N, p, α)

```
1:  $i \leftarrow RND(N)$ 
2:  $S \leftarrow \{i\}$ 
3:  $CL \leftarrow N \setminus \{i\}$ 
4: while  $|S| < p$  do
5:    $g_{\min} \leftarrow \min_{c \in CL} g(c)$ 
6:    $g_{\max} \leftarrow \max_{c \in CL} g(c)$ 
7:    $\mu \leftarrow g_{\max} - \alpha \cdot (g_{\max} - g_{\min})$ 
8:    $RCL \leftarrow \{c \in CL : g(c) \geq \mu\}$ 
9:    $i \leftarrow RND(RCL)$ 
10:   $CL \leftarrow CL \setminus \{i\}$ 
11:   $S \leftarrow S \cup \{i\}$ 
12: end while
13: return  $S$ 
```

¿Cómo elegimos la función voraz en un problema multi-objetivo?



- **Joint Alternate Evaluation of Objectives (JALEO)**
 - Cada solución se construye utilizando como función voraz una de las funciones objetivo, alternando en cada construcción.
- **Mixed Objective Function Algorithm (MOFA)**
 - En cada construcción se consideran todas las métricas.
 - Se añade cada elemento en función de una métrica diferente.



Búsqueda Local

- Movimiento: **intercambio**, elimina un elemento e introduce otro en su lugar.
- Se explora el vecindario formado por las soluciones que pueden ser alcanzadas con un **único movimiento** de intercambio.
- No trata de optimizar **ninguna función objetivo** en concreto.



Búsqueda Local

- **First Improvement**
- **Orden** basado en la distancia a los seleccionados.
 - **Seleccionados:** del más cercano al más lejano.
 - **No seleccionados:** del más lejano al más cercano.
- **Mejora:** la solución entra al conjunto de soluciones no dominadas.



Resultados

- AMD EPYC 7282 (2.8 GHz) 8 GB RAM
- MDPLIB
 - 145 instancias
 - 10 – 500 elementos
 - 2 – 50 seleccionados



Métricas

- No se conoce óptimo: **frente de referencia (FR)**
- **Cobertura**: soluciones cubiertas por el FR
- **Hipervolumen**: volumen cubierto por el frente
- **Epsilon**: mínima distancia de cada punto al FR
- **Distancia generacional inversa**: distancia con el FR
- **Tiempo** de cómputo en segundos



Experimentación preliminar

- Subconjunto de 20 instancias
- Parámetro $\alpha = \{0.25, 0.50, 0.75, \mathbf{RND}\}$
- **JALEO** notablemente mejor que MOFA
 - La construcción simultánea en varios objetivos no produce buenos resultados
- Pruebas desde 100 hasta 1000 construcciones
 - Mejor valor: **700 construcciones**



Experimentación final

Algoritmo	$C(R, \hat{E})$	HV	EPS	$IGD +$	$Time(s)$	$ \hat{E} $
<i>GRASP – JALEO</i>	0.27	0.42	0.15	202.01	1.73	762.45
<i>OMOPSO</i>	0.71	0.23	0.39	256.52	3.35	78.62
<i>NSGA – II</i>	0.45	0.35	0.28	213.73	22.23	87.07
<i>MOEA/D</i>	0.28	0.36	0.30	183.62	25.29	20.56
<i>SMPSO</i>	0.74	0.22	0.40	261.46	5.83	58.09
<i>AbYSS</i>	0.65	0.29	0.25	220.04	8.41	68.91



Conclusiones

- Construir una solución con todos los objetivos a la vez **no** produce buenos resultados
- La búsqueda local explora de manera muy **eficiente** el vecindario
- No es necesaria ninguna **adaptación** para considerar métricas adicionales de diversidad
- <https://grafo.etsii.urjc.es/momdp>



Un enfoque multi-objetivo para maximizar la diversidad



Pedro Casas-Martínez

Alejandra Casado-Ceballos

Jesús Sánchez-Oro Calvo

Eduardo G. Pardo